

MFP200

PÉDALE À EFFET HALL ANALOGIQUE

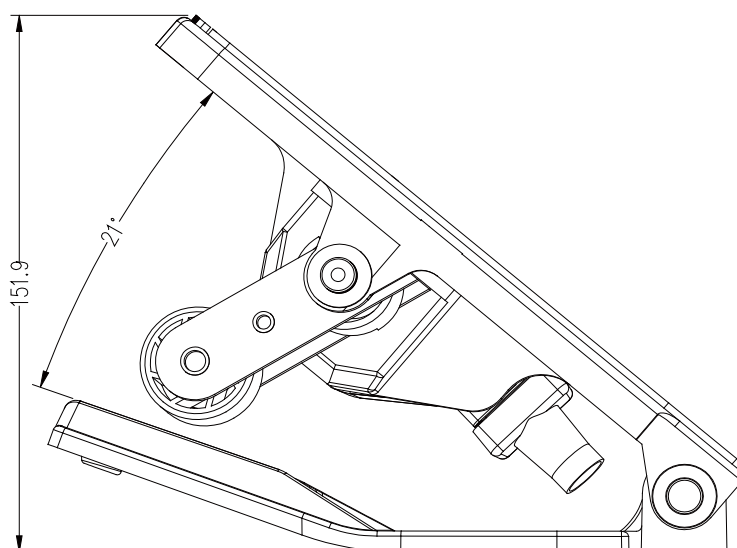
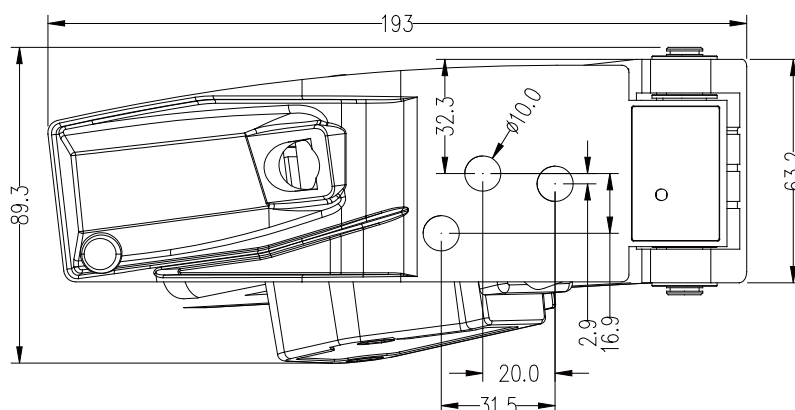
Description :

- La pédale ANDIG de la série MFP200 est équipée d'un capteur sans contact à effet Hall. Elle est principalement utilisée dans les systèmes de commande proportionnelle hydraulique et de commande électronique d'accélérateur.
- Elle est facile à installer et très simple d'utilisation.

Dimensions :



- Capteur sans contact à effet Hall
- Contact en option : 125V / 5A, 230V / 3A



Caractéristiques techniques :

Caractéristiques électriques

Capteur à effet Hall	Tension d'alimentation	5 V \pm 0.5 VDC
	Consommation courant	6.5 mA / capteur Hall
	Résolution	Infinie
	Tension max.	15 VDC
	Tension max. polarité inverse	14.5 VDC
	Résistance de charge	5 k Ω
	Tension médiane (à vide)	48-52 % Vs

Caractéristiques mécaniques

Angle mécanique	Capteur à effet Hall: \pm 20 °
Couple de fonctionnement	5 N (50 N max)
Durée de vie mécanique	5 millions
Erreur mécanique	\pm 0.5 °

Caractéristiques environnementales

Température de stockage	-50°C ~ 80°C
Température de fonctionnement	-40°C ~ 80°C
Étanchéité	IP64
Vibration	Amplitude \pm 3 g, Fréquence:10 Hz-200 Hz
Impact	20 g, 6 ms, Semi-sinusoïdale
CEM-Immunité	100 V/m, 30 MHz à 1 GHz, 80 % modulation sinusoïdale, répond à la norme EN50082-2 (1995)
CEM-Emission	Classe B, 150 KHz à 30 MHz, répond à la norme EN50081-2 (1993)
CEM-DES	Classe 4, 8 KV décharge en contact, 15 KV décharge en l'air, répond à la norme IEC61000-4-2

sf_mfp200_2206_f01 - Document & produit soumis à modifications sans préavis.

Options de commande et références		Séries	Configuration mécanique	Configuration électrique	Contact de position	Position du contact
Séries		MFP200				
Ressort de rappel			S			
Capteur à effet Hall	Alim : 5V DC Sortie : 0 – 5V			H100		
	Alim : 5 V DC Sortie : 0.5 – 4.5V			H80		
	Alim : 5 V DC Sortie : 1 – 4V			H60		
	Alim : 5 V DC Sortie : 1,25 – 3,75V			H50		
Pas de contact					00	
1 contact					01	
Position du contact (voir ci-dessous)						1 à 3
Exemple de référence		MFP200	S	H80	01	1

Position du contact :

Exemple : '1' = Détection Début de course

